

로봇공학학제전공 전공과목 이수요건
(석사과정용)

논문석사

▣ **졸업이수학점:** 총 33학점 이상 이수

▣ **공통필수:** 3학점 이상 이수

○ 학과 지정 과목:

- CC500 Scientific Writing, CC510 전산응용개론, CC511 확률 및 통계학, CC512 신소재과학개론, CC513 공업경제 및 원가분석학, CC522 계측개론, CC530 기업가정신과 경영전략 중 1과목 이상 (단, CC511 확률및통계학은 EE528 공학확률과정으로 대체할 수 있음)
- CC010 리더십강좌(무학점임. 2002년도 입학생부터 반드시 이수, 단, 일반 장학생 및 외국인 학생 제외)
- CC020 윤리 및 안전 I (1AU) 반드시 이수

▣ **선택:** 총 18학점 (이상) 이수

- EE581 선형시스템, ME553 로봇동역학, ME655 고등로봇공학, EE682 지능제어 이론, EE683 로봇트제어, CS510 컴퓨터 구조, CS570 인공지능 및 기계학습, RE510 지능로봇설계공학 실험, ME453 로봇공학개론, ME652 이동로봇공학, EE735 컴퓨터를 이용한 시각기법, CS572 지능형 로봇틱스, CS672 강화학습 중 3과목 이상은 반드시 이수하여야 함.
- 본 학제전공에서 지정한 교과목 외의 타 학과 500단위 이상 교과목은 최대 6학점 까지 인정함.

▣ **연구:** 총 12학점 (이상) 이수

- 석사세미나 1학점 이상을 포함하여 연구 12학점 이상 이수
- 지도교수가 소속한 학과/전공의 연구과목으로 대체 가능함.(단, 지도교수 소속이 변경될 경우, 변경 전에 이수한 학과/전공 연구과목도 인정함)

□ **경과조치**

- 본 이수요건은 모든 재학생에게 적용한다.

로봇공학학제전공 전공과목 이수요건
(박사과정용)

▣ **졸업이수학점:** 총 60학점 이상 이수

▣ **공통필수:** 3학점 이상 이수

○ 석사과정과 동일, 석사과정에서 이수한 경우 이수하지 않아도 됨

▣ **선택:** 총 27학점 (이상) 이수

○ EE581 선형시스템, ME553 로봇동역학, ME655 고등로봇공학, EE682 지능제어 이론, EE683 로봇트제어, CS510 컴퓨터 구조, CS570 인공지능 및 기계학습, RE510 지능로봇설계공학 실험, ME453 로봇공학개론, ME652 이동로봇공학, EE735 컴퓨터를 이용한 시각기법, CS572 지능형 로보틱스, CS672 강화학습 중 3과목 이상은 반드시 이수하여야 함.

○ 본 학제전공에서 지정한 교과목 외의 타 학과 500단위 이상 교과목은 최대 9학점 까지 인정함.

▣ **연구:** 총 30학점 (이상) 이수

○ 박사세미나 1학점 이상을 포함하여 연구 30학점 이상 이수

○ 지도교수가 소속한 학과/전공의 연구과목으로 대체 가능함.(단, 지도교수 소속이 변경될 경우, 변경 전에 이수한 학과/전공 연구과목도 인정함)

▣ **기타:** 석사과정에서 취득한 교과목 학점은 박사과정 이수학점에 누적됨
(연구학점 제외)

□ **경과조치**

○ 본 이수요건은 모든 재학생에게 적용한다.